

OPCIÓN A

A.1.- a) Discutir y resolver cuando sea posible el siguiente sistema lineal:
$$\begin{cases} ax + y = 0 \\ -2x + y + az = 1 \\ y + az = 1 \end{cases}$$

(1'75 puntos)

b) ¿Existe algún valor del parámetro a para el cual el vector $A = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}$ sea solución del sistema

anterior (0'75 punto)

a)

$$|A| = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 0 \\ -2 & 1 & a \\ 0 & 1 & a \end{vmatrix} = a - a + 2a = 2a \Rightarrow \text{Si } |A| = 0 \Rightarrow 2a = 0 \Rightarrow a = 0$$

Para todo $a \in \mathbb{R} - \{0\} \Rightarrow |A| \neq 0 \Rightarrow \text{rang}(A) = 3 = \text{Num. de incógnitas} \Rightarrow \text{Sistema Compatible Determ.}$

Si $a = 0$

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 0 & 0 \\ -2 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \end{array} \right) \equiv \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \end{array} \right) \equiv \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 & 1 \\ 0 & 3 & 0 & 3 \end{array} \right) \equiv \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 2 \end{array} \right) \Rightarrow 0z = 2 \Rightarrow \text{Sistema Incompatible}$$

b)

$$\begin{cases} a \cdot 1 + 2 = 0 \\ -2 \cdot 1 + 2 + a \cdot 0 = 1 \\ 2 + a \cdot 0 = 1 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} a + 2 = 0 \\ 0 = 1 \\ 2 = 1 \end{cases} \Rightarrow \text{Sistema sin solución} \Rightarrow \text{No existe ningún valor de } a \text{ que cumpla}$$

lo pedido

A.2.- a) Utilizar el cambio de variable $t^3 = 1 - x$ para calcular el siguiente límite:

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{(1-x)^{\frac{1}{3}} - 1}{x}$$

(1 punto)

b) Estudiar la continuidad de $f(x) = \begin{cases} x^2 + 1 & \text{si } x < 1 \\ 1 - x & \text{si } x \geq 1 \end{cases}$ y obtener $\int_{-\frac{1}{2}}^{\frac{1}{2}} f(x) dx$. (1'5 puntos)

a)

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{(1-x)^{\frac{1}{3}} - 1}{x} = \lim_{t \rightarrow 1} \frac{t-1}{1-t^3} = \frac{0}{0} = \lim_{t \rightarrow 1} \frac{t-1}{(t-1)(-t^2-t-1)} = \lim_{t \rightarrow 1} \frac{1}{-t^2-t-1} = \frac{1}{-1^2-1-1} = -\frac{1}{3}$$

$$t^3 = 1 - x \Rightarrow x = 1 - t^3 \Rightarrow x = 0 \Rightarrow t = 1$$

$$\begin{array}{cccc|c} -1 & 0 & 0 & 1 & \\ 1 & -1 & -1 & -1 & \\ \hline -1 & -1 & -1 & 0 & \end{array}$$

b)

$$\begin{cases} \lim_{x \rightarrow 1^-} f(x) = 1^2 + 1 = 2 \\ f(1) = \lim_{x \rightarrow 1^+} f(x) = 1 - 1 = 0 \end{cases} \Rightarrow \lim_{x \rightarrow 1^-} f(x) = 2 \neq f(1) = \lim_{x \rightarrow 1^+} f(x) = 0 \Rightarrow \text{No es continua } f(x) \text{ en } x = 1$$

$$f(-x) = (-x)^2 + 1 = x^2 + 1 = f(x) \Rightarrow \text{Es simétrica respecto a OY}$$

$$f(0) = 0^2 + 1 = 1 > 0$$

$$\int_{-\frac{1}{2}}^{\frac{1}{2}} (x^2 + 1) dx = 2 \int_0^{\frac{1}{2}} (x^2 + 1) dx = 2 \cdot \frac{1}{3} \cdot [x^3]_0^{\frac{1}{2}} + 2 \cdot [x]_0^{\frac{1}{2}} = \frac{2}{3} \cdot \left[\left(\frac{1}{2}\right)^3 - 0^3 \right] + 2 \cdot \left(\frac{1}{2} - 0\right) = \frac{2}{3} \cdot \frac{1}{8} + 1 = \frac{13}{12}$$

A.3.- Sea la función $f(x) = x \ln x + (1 - x) \ln (1 - x)$ con $x \in (0, 1)$

a) Calcular sus extremos relativos (1'5 puntos)

b) Estudiar su crecimiento y decrecimiento y razonar si posee algún punto de inflexión (1 punto)

a)

$$f'(x) = \ln x + x \cdot \frac{1}{x} + (-1) \cdot \ln(1-x) + \frac{(-1)}{1-x} \cdot (1-x) = \ln x + 1 - \ln(1-x) - 1 = \ln x - \ln(1-x)$$

$$f'(x) = 0 \Rightarrow \ln x - \ln(1-x) = 0 \Rightarrow \ln x = \ln(1-x) \Rightarrow x = 1-x \Rightarrow 2x = 1 \Rightarrow x = \frac{1}{2}$$

$$f''(x) = \frac{1}{x} - \frac{(-1)}{1-x} = \frac{1}{x} + \frac{1}{1-x} = \frac{1-x+x}{x(1-x)} = \frac{1}{x(1-x)} \Rightarrow f''(x) = \frac{1}{\frac{1}{2} \cdot \left(1 - \frac{1}{2}\right)} = \frac{1}{\frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2}} = \frac{1}{\frac{1}{4}} = 4 > 0$$

$$\text{Mínimo en } x = \frac{1}{2} \Rightarrow f\left(\frac{1}{2}\right) = \frac{1}{2} \ln \frac{1}{2} + \left(1 - \frac{1}{2}\right) \cdot \ln\left(1 - \frac{1}{2}\right) = \frac{1}{2} \ln \frac{1}{2} + \frac{1}{2} \ln \frac{1}{2} = \ln \frac{1}{2} = \ln 1 - \ln 2 = -\ln 2$$

b)

$$\text{Crecimiento} \Rightarrow f'(x) > 0 \Rightarrow \ln x - \ln(1-x) > 0 \Rightarrow \ln x > \ln(1-x) \Rightarrow x > 1-x \Rightarrow 2x > 1 \Rightarrow x > \frac{1}{2}$$

$$\text{Crecimiento} \Rightarrow \forall x \in \mathbb{R} / \frac{1}{2} < x < 1$$

$$\text{Decrecimiento} \Rightarrow \forall x \in \mathbb{R} / 0 < x < \frac{1}{2}$$

A.4.- a) Calcular el plano determinado por los puntos $(1, 0, 0), (0, 1, 0), (0, 0, 1)$ (1 punto)

b) Determinar el ángulo que forman los planos $\pi_1 \equiv \sqrt{2}x + y + z = 2$ y $\pi_2 \equiv z = 0$ (0'75 puntos)

c) Obtener el producto vectorial de $\vec{a} = (2, 0, 1)$ y $\vec{b} = (1, -1, 3)$ (0'75 puntos)

a) El plano π , llamando a los puntos **A**, **B** y **C** respectivamente, es generado por el vector **AB**, **AC** y el vector formado por **A** y el punto genérico **G** del plano, los tres son coplanarios (pertenecen al mismo plano y por ello el determinante de la matriz formada por los tres vectores es nulo

$$\begin{cases} \vec{AB} = (0, 1, 0) - (1, 0, 0) = (-1, 1, 0) \\ \vec{AC} = (0, 0, 1) - (1, 0, 0) = (-1, 0, 1) \\ \vec{AG} = (x, y, z) - (1, 0, 0) = (x-1, y, z) \end{cases} \Rightarrow \pi \equiv \begin{vmatrix} x-1 & y & z \\ -1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{vmatrix} = 0 \Rightarrow x-1+z+y=0 \Rightarrow$$

$$\pi \equiv x + y + z - 1 = 0$$

b)

$$\begin{cases} \vec{v}_{\pi_1} = (\sqrt{2}, 1, 1) \\ \vec{v}_{\pi_2} = (0, 0, 1) \end{cases} \Rightarrow \cos(\pi_1, \pi_2) = \frac{|\vec{v}_{\pi_1} \cdot \vec{v}_{\pi_2}|}{|\vec{v}_{\pi_1}| \cdot |\vec{v}_{\pi_2}|} = \frac{|(\sqrt{2}, 1, 1) \cdot (0, 0, 1)|}{\sqrt{(\sqrt{2})^2 + 1^2 + 1^2} \sqrt{0^2 + 0^2 + 1^2}}$$

$$\cos(\pi_1, \pi_2) = \frac{|\sqrt{2} \cdot 0 + 1 \cdot 0 + 1 \cdot 1|}{\sqrt{(\sqrt{2})^2 + 1^2 + 1^2} \sqrt{0^2 + 0^2 + 1^2}} = \frac{|1|}{\sqrt{2+1+1} \sqrt{1}} = \frac{1}{\sqrt{4}} = \frac{1}{2} \Rightarrow$$

$$\alpha = \arccos(\pi_1, \pi_2) = \arccos \frac{1}{2} = 60^\circ$$

c)

$$\vec{a} \wedge \vec{b} = \vec{a} \times \vec{b} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 2 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 3 \end{vmatrix} = \vec{j} - 2\vec{k} + \vec{i} - 6\vec{j} = \vec{i} - 6\vec{j} - 2\vec{k}$$

OPCIÓN B

B1.- Dada la matriz $A = \begin{pmatrix} \cos \alpha & \operatorname{sen} \alpha & 0 \\ -\operatorname{sen} \alpha & \cos \alpha & 0 \\ 0 & 0 & \beta \end{pmatrix}$

a) Estudiar si existen valores de α y β para los cuales la matriz A sea simétrica. ¿Será la matriz $B = AA^t$ igual a la matriz identidad en algún caso? (1 punto)

b) Razonar cual es la relación entre el determinante de A y el de B (0'75 puntos)

c) Discutir y resolver cuando sea posible el sistema $B \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ (0'75 puntos)

a)

$$A = \begin{pmatrix} \cos \alpha & \operatorname{sen} \alpha & 0 \\ -\operatorname{sen} \alpha & \cos \alpha & 0 \\ 0 & 0 & \beta \end{pmatrix} \Rightarrow \operatorname{sen} \alpha = -\operatorname{sen} \alpha \Rightarrow 2\operatorname{sen} \alpha = 0 \Rightarrow \operatorname{sen} \alpha = 0 \Rightarrow$$

$$\begin{cases} \alpha = k \cdot 360^\circ = 2k\pi, k \in N \\ \alpha = 180^\circ + k \cdot 360^\circ = \pi + 2k\pi, k \in N \end{cases} \Rightarrow \alpha = k \cdot 180^\circ = k\pi, k \in N$$

$$A^t = \begin{pmatrix} \cos \alpha & -\operatorname{sen} \alpha & 0 \\ \operatorname{sen} \alpha & \cos \alpha & 0 \\ 0 & 0 & \beta \end{pmatrix} \Rightarrow B = AA^t = \begin{pmatrix} \cos \alpha & \operatorname{sen} \alpha & 0 \\ -\operatorname{sen} \alpha & \cos \alpha & 0 \\ 0 & 0 & \beta \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \cos \alpha & -\operatorname{sen} \alpha & 0 \\ \operatorname{sen} \alpha & \cos \alpha & 0 \\ 0 & 0 & \beta \end{pmatrix}$$

$$B = \begin{pmatrix} \cos^2 \alpha + \operatorname{sen}^2 \alpha & -\operatorname{sen} \alpha \cos \alpha + \operatorname{sen} \alpha \cos \alpha & 0 \\ -\operatorname{sen} \alpha \cos \alpha + \operatorname{sen} \alpha \cos \alpha & \cos^2 \alpha + \operatorname{sen}^2 \alpha & 0 \\ 0 & 0 & \beta^2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & \beta^2 \end{pmatrix} \Rightarrow B = I \Rightarrow \beta^2 = 1$$

$$\beta = \pm\sqrt{1} \Rightarrow \begin{cases} \beta = -1 \\ \beta = 1 \end{cases}$$

b)

$$\begin{pmatrix} \cos \alpha & \operatorname{sen} \alpha & 0 \\ -\operatorname{sen} \alpha & \cos \alpha & 0 \\ 0 & 0 & \beta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & \beta^2 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} \cos \alpha = 1 \Rightarrow \alpha = k \cdot 360^\circ = 2k\pi, k \in N \\ \operatorname{sen} \alpha = 0 \Rightarrow \begin{cases} \alpha = k \cdot 360^\circ = 2k\pi, k \in N \\ \alpha = 180^\circ + k \cdot 360^\circ = \pi + 2k\pi, k \in N \end{cases} \\ \beta = \beta^2 \Rightarrow \beta^2 - \beta = 0 \Rightarrow (\beta - 1)\beta = 0 \Rightarrow \begin{cases} \beta = 0 \\ \beta - 1 = 0 \Rightarrow \beta = 1 \end{cases} \end{cases} \Rightarrow$$

$$A = B \text{ si } \begin{cases} \beta = 0 \\ \beta = 1 \end{cases} \text{ y } \alpha = k \cdot 360^\circ = 2k\pi, k \in N$$

Continuación del Problema B1 de la opción B

c)

$$B \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \Rightarrow B^{-1} B \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = B^{-1} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \Rightarrow I \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = B^{-1} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = B^{-1} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & \beta^2 \end{pmatrix} \Rightarrow |B| = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & \beta^2 \end{vmatrix} = \beta^2 \Rightarrow \text{Si } |B| = 0 \Rightarrow \beta^2 = 0 \Rightarrow \beta = 0 \Rightarrow$$

$$\text{Existe } B^{-1} \text{ cuando } \beta \neq 0 \Rightarrow B^{-1} = \frac{1}{|B|} \cdot (\text{adj } B^t) \Rightarrow B^{-1} = \frac{1}{\beta^2} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & \beta^2 \end{pmatrix} \Rightarrow B^{-1} = \frac{1}{\beta^2} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & \beta^2 \end{pmatrix} \Rightarrow$$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \frac{1}{\beta^2} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & \beta^2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \frac{1}{\beta^2} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ \beta^2 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{\beta^2} \\ \frac{1}{\beta^2} \\ 1 \end{pmatrix} \Rightarrow \text{Solución } \left(\frac{1}{\beta^2}, \frac{1}{\beta^2}, 1 \right)$$

B.2.- El número de socios de una ONG viene dada por la función $f(x) = 2x^3 - 15x^2 + 24x + 26$ donde x indica el número de años desde su fundación.

- Calcular el número de socios iniciales en el momento fundacional y en el quinto año (0'5 puntos)
- ¿En que año ha habido el menor número de socios?. ¿Cuántos fueron? (1 punto)
- El cuarto año se produjo un cambio en la junta directiva, ¿influyo en el ascenso o descenso del número de socios? (1 punto)

a)

$$f(0) = 2 \cdot 0^3 - 15 \cdot 0^2 + 24 \cdot 0 + 26 = 26 \text{ socios}$$

$$f(5) = 2 \cdot 5^3 - 15 \cdot 5^2 + 24 \cdot 5 + 26 = 250 - 375 + 120 + 26 = 21 \text{ socios}$$

b)

$$f'(x) = 6x^2 - 30x + 24 \Rightarrow f'(x) = 0 \Rightarrow 6(x^2 - 5x + 4) = 0 \Rightarrow x^2 - 5x + 4 = 0 \Rightarrow \Delta = (-5)^2 - 4 \cdot 1 \cdot 4 = 9 >$$

$$x = \frac{5 \pm \sqrt{9}}{2} \Rightarrow \begin{cases} x = \frac{5+3}{2} = 4 \\ x = \frac{5-3}{2} = 1 \end{cases} \Rightarrow f''(x) = 12x - 30 \Rightarrow \begin{cases} f''(4) = 12 \cdot 4 - 30 = 18 > 0 \Rightarrow \text{Mínimo} \\ f''(1) = 12 \cdot 1 - 30 = -18 < 0 \Rightarrow \text{Máximo} \end{cases}$$

El mínimo número fue en el cuarto año \Rightarrow

$$f(4) = 2 \cdot 4^3 - 15 \cdot 4^2 + 24 \cdot 4 + 26 = 128 - 240 + 96 + 26 = 10 \text{ socios}$$

c)

Fue positivo el cambio porque aumentaron el número de socios

B.3.- Sea $f(x) = \frac{x}{1 - \sqrt{1-x}}$ una función definida en $[-1, +\infty)$ (1'25 puntos)

a) ¿Cuanto vale $f(0)$ para asegurar que $f(x)$ es continua en su dominio?. Calcular

$$\int_1^2 \frac{f(x)}{1 + \sqrt{1-x}} dx \text{ (1'5 puntos)}$$

b) Para $G(x) = \int \frac{f(x)}{1 + \sqrt{1-x}} dx$ calcular $G'(x)$ (1 punto)

a)

$$\begin{aligned} f(0) &= \frac{0}{1 - \sqrt{1-0}} = \frac{0}{0} \Rightarrow \lim_{x \rightarrow 0} \frac{x}{1 - \sqrt{1-x}} = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{x \cdot (1 + \sqrt{1-x})}{(1 - \sqrt{1-x}) \cdot (1 + \sqrt{1-x})} = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{x \cdot (1 + \sqrt{1-x})}{1 - (1-x)} = \\ &= \lim_{x \rightarrow 0} \frac{x \cdot (1 + \sqrt{1-x})}{1 - 1 + x} = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{x \cdot (1 + \sqrt{1-x})}{x} = \lim_{x \rightarrow 0} (1 + \sqrt{1-x}) = 1 + \sqrt{1-0} = 2 \Rightarrow f(0) = 2 \end{aligned}$$

$$\text{Redefinida la función} \Rightarrow f(x) = \begin{cases} \frac{x}{1 - \sqrt{1-x}} & \text{si } x \neq 0 \\ 2 & \text{si } x = 0 \end{cases}$$

b)

$$\int_1^2 \frac{x}{1 + \sqrt{1-x}} dx = \int_1^2 \frac{x}{(1 - \sqrt{1-x}) \cdot (1 + \sqrt{1-x})} dx = \int_1^2 \frac{x}{1 - (1-x)} dx = \int_1^2 \frac{x}{x} dx = \int_1^2 dx = [x]_1^2 = 2 - 1 = 1$$

c)

$$G(x) = \int \frac{x}{1 + \sqrt{1-x}} dx \Rightarrow G'(x) = \frac{x}{1 + \sqrt{1-x}} \Rightarrow G'(x) = \frac{x}{(1 + \sqrt{1-x})(1 - \sqrt{1-x})} = \frac{x}{1 - 1 + x} = \frac{x}{x} = 1$$

B.4.- Estudiar la posición relativa de la recta $r \equiv \frac{x+1}{3} = y-2 = \frac{z}{2}$ y el plano determinado por los puntos **A(1, 3, 2)**, **B(2, 0, 1)** y **C(1, 4, 3)**. ¿Son perpendiculares?. Hallar la distancia del punto $P\left(\frac{4}{5}, \frac{13}{5}, \frac{6}{5}\right)$ a la recta r (2'5 puntos)

Si son perpendiculares los vectores directores de la recta y el plano son iguales o proporcionales

El plano π se generará con los vectores **AB**, **AC** y el vector formado por **A** y el punto genérico del plano **G**, vectores que son coplanarios y por lo tanto el determinante de la matriz formada por ellos es nulo y la ecuación pedida.

$$\begin{cases} \overrightarrow{AB} = (2, 0, 1) - (1, 3, 2) = (1, -3, -1) \\ \overrightarrow{AC} = (1, 4, 3) - (1, 3, 2) = (0, 1, 1) \\ \overrightarrow{AC} = (x, y, z) - (1, 3, 2) = (x-1, y-3, z-2) \end{cases} \Rightarrow \pi \equiv \begin{vmatrix} x-1 & y-3 & z-2 \\ 1 & -3 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \end{vmatrix} = 0 \Rightarrow$$

$$-3 \cdot (x-1) + (z-2) + (x-1) - (y-3) = 0 \Rightarrow -2 \cdot (x-1) + (z-2) - (y-3) = 0 \Rightarrow \pi \equiv 2x + y - z - 3 = 0$$

$$\begin{cases} \overrightarrow{v_r} = (3, 1, 2) \\ \overrightarrow{v_\pi} = (2, 1, -1) \end{cases} \Rightarrow \frac{3}{2} \neq \frac{1}{1} \Rightarrow \text{No son perpendiculares el plano } \pi \text{ y la recta } r \Rightarrow \overrightarrow{v_r} \not\perp \overrightarrow{v_\pi}$$

Para calcular la distancia de **P** a la recta r haremos pasar por ese punto un plano β que es perpendicular a la recta, para ello utilizaremos como vector director del plano el de la recta que es perpendicular al vector formado por **P** y el punto genérico, y su producto escalar nulo que es la ecuación del plano buscado. La distancia entre el punto de corte **Q** del plano hallado y la recta r y **P** es la distancia buscada.

$$\begin{cases} \overrightarrow{v_\beta} = \overrightarrow{v_r} = (3, 1, 2) \\ \overrightarrow{PG} = (x, y, z) - \left(\frac{4}{5}, \frac{13}{5}, \frac{6}{5}\right) = \left(x - \frac{4}{5}, y - \frac{13}{5}, z - \frac{6}{5}\right) \end{cases} \Rightarrow \overrightarrow{v_\beta} \perp \overrightarrow{PG} \Rightarrow \overrightarrow{v_\beta} \cdot \overrightarrow{PG} = 0 \Rightarrow$$

$$(3, 1, 2) \cdot \left(x - \frac{4}{5}, y - \frac{13}{5}, z - \frac{6}{5}\right) \Rightarrow 3\left(x - \frac{4}{5}\right) + \left(y - \frac{13}{5}\right) + 2\left(z - \frac{6}{5}\right) = 0 \Rightarrow 3x + y + 2z - \frac{37}{5} = 0 \Rightarrow$$

$$\pi \equiv 15x + 5y + 10z - 37 = 0$$

$$r \equiv \begin{cases} x = -1 + 3\lambda \\ y = 2 + \lambda \\ z = 2\lambda \end{cases} \Rightarrow 15(-1 + 3\lambda) + 5(2 + \lambda) + 10 \cdot 2\lambda - 37 = 0 \Rightarrow 70\lambda - 42 = 0 \Rightarrow \lambda = \frac{42}{70} = \frac{3}{5} \Rightarrow$$

$$Q \begin{cases} x = -1 + 3 \cdot \frac{3}{5} = \frac{4}{5} \\ y = 2 + \frac{3}{5} = \frac{13}{5} \\ z = 2 \cdot \frac{3}{5} = \frac{6}{5} \end{cases} \Rightarrow Q\left(\frac{4}{5}, \frac{13}{5}, \frac{6}{5}\right) \Rightarrow \text{El punto } P \text{ y } Q \text{ es el mismo y pertenece a la recta}$$

La distancia es 0